

Merni sistemi u računarstvu, <http://automatika.etf.rs/sr/13e053msr>

Arduino programiranje II deo

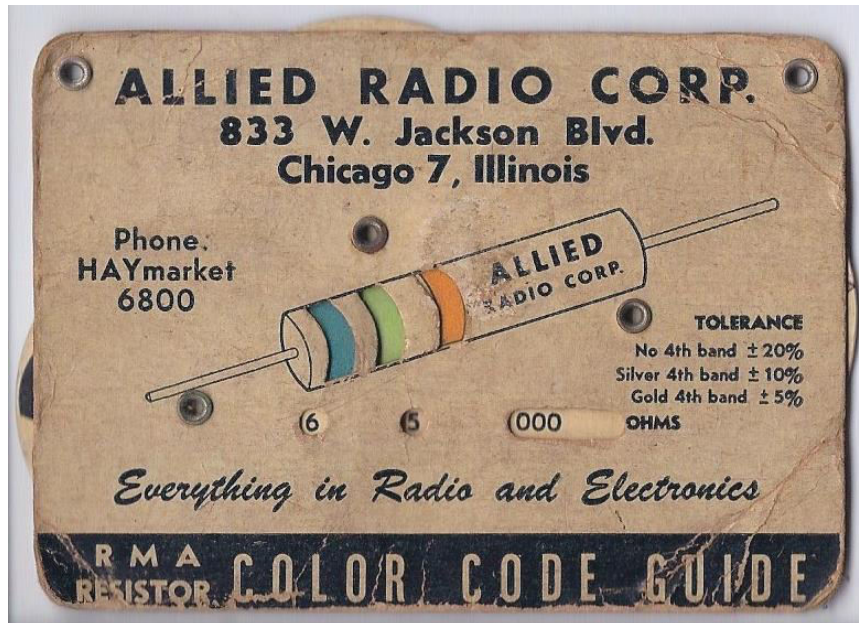
Dr Nadica Miljković, vanredni profesor, kabinet 68, nadica.miljkovic@etf.rs

Prezentacija za ovu vežbu je delimično pokrivena knjigom Alan G. Smith, Introduction to Arduino: A piece of cake!, online: <https://www.introtoarduino.com/downloads/IntroArduinoBook.pdf>, 2011.

Slika za naslovni slajd: <https://www.arduino.cc/>.

Write code, make IoT projects,
and access cool tutorials!

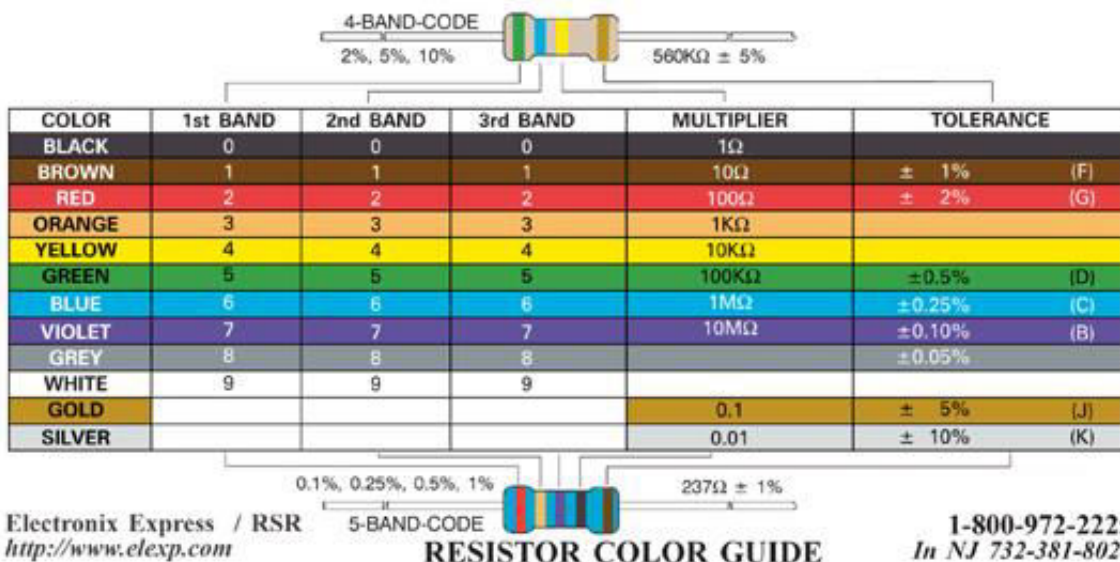
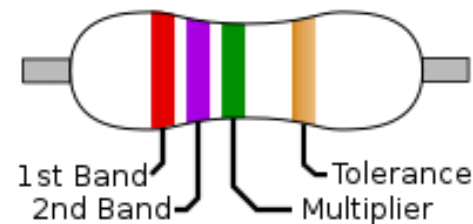
Color code



By Michael L. Umbricht - Own work, CC BY-SA 3.0,
<https://commons.wikimedia.org/w/index.php?curid=31024638>.

- Elektronski *color code* (https://en.wikipedia.org/wiki/Electronic_color_code) se koristi kako bi se predstavile različite kvantitativne vrednosti električnih komponenti.
- Najčešće se koristi za otpornike.
- Može se koristiti i za kondenzatore, induktivnosti, diode i druge.
- Razvijen je i uveden 20-ih godina prošlog veka od strane *Radio Manufacturers Association* (https://en.wikipedia.org/wiki/Electronic_Industries_Alliance).

Color code otpornika

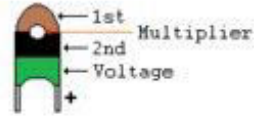


- Na slici je prikazan *color code* iz [MIEM](#) udžbenika (Courtesy of Electronix Express, www.elexp.com).
- Zanimljiv *online* članak sa relativno velikim brojem primera se može naći na: <http://www.instructables.com/id/From-Resistors-to-ICs-Color-Codes/> ("From Resistors to Ics Color Codes" by Josehf Murchison).
- Najčešće postavljana pitanja:
 - Kako odrediti šta je na otporniku "levo", a šta "desno"?
 - Kada se posmatra s leva na desno, poslednja linija odražava toleranciju i za nijansu je udaljena od ostalih linija (zeleni *multiplier* na slici gore desno, By jjbeard - Own work, Public Domain, <https://commons.wikimedia.org/w/index.php?curid=823983>).
 - Da li sam pravilno odredio/odredila boje?
 - Postoji standardna RAL šema koja koristi samo deo spektra (https://en.wikipedia.org/wiki/RAL_colour_standard).

Color code kondenzatora

Tantalum Capacitor Color Codes

Capacitance is in μF

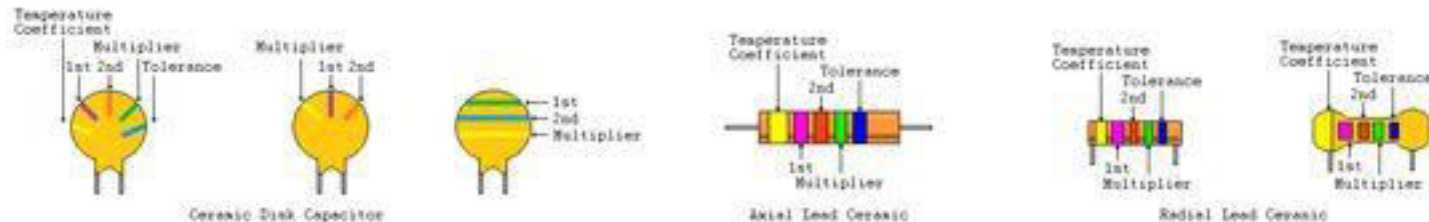


Color	1st	2nd	Multiplier	Voltage
Black	0	0		10
Brown	1	1	0	
Red	2	2	00	4
Orange	3	3		40
Yellow	4	4		6.3
Green	5	5		16
Blue	6	6		20
Violet	7	7	0.001	
Grey	8	8	0.01	25
White	9	9	0.1	3
Pink				35

Color code kondenzatora

Ceramic Capacitor Color Code With Temperature Coefficient

Capacitance is in Picofarad



Color	1st	2nd	Multiplier	Tolerance 10pf+	Tolerance 10pf-	Temperature Coefficient
Black	0	0		20%	2.0pF	0
Brown	1	1	0	1%	0.1pF	-30
Red	2	2	00	2%	0.25pF	-60
Orange	3	3	000	3%		-150
Yellow	4	4	0.000	4%		-220
Green	5	5	00.000	5%	0.5pF	-330
Blue	6	6				-470
Violet	7	7				-750
Grey	8	8	0.01	+80% -20%	0.25pF	+30
White	9	9	0.1	10%	1.0pF	+120 to -750 (EIA) +500 to -330 (JAN)
Gold			0.1	5%		Bypass or Coupling
Silver			0.01	10%		+100 (JAN)
None				20%		

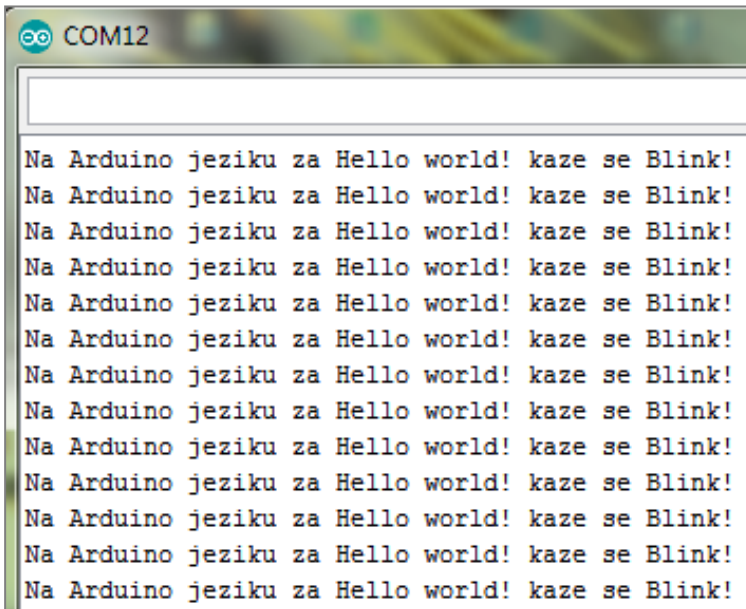
Oznake na keramičkim kondenzatorima



- Kod označavanja kapacitivnosti kondenzatora, koriste se osim *color code*-a i oznake koje su najčešće predstavljene kao brojevi.
- Neke od oznaka su: 108, 158, 228, 338, 478, 102, 222, 224.
- Korisna tabela sa oznakama je dostupna na: http://grathio.com/assets/capacitor_tags.pdf.
- Primeri kondenzatora sa numeričkim oznakama su prikazani na slici.

Primer sa prethodnog časa

```
void setup() {  
  Serial.begin(9600);  
}  
  
void loop() {  
  Serial.println("Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!");  
  delay(100);  
}
```



The screenshot shows a serial monitor window titled "COM12". The window contains a text area with the following output, repeated 13 times:

```
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!  
Na Arduino jeziku za Hello world! kaze se Blink!
```

- Na slici je prikazan primer ispisa poruke na serijskom portu.
- Dve osnovne funkcije za rad sa stringovima su *Serial.print()* i *Serial.println()*.
- Šta bi bilo da je iskorišćena funkcija *Serial.print()*?

String() i *string*

Data Types

String()

array

boolean

byte

char

double

float

int

long

short

string

unsignedChar

unsignedInt

unsignedLong

void

word

- Prikazana je tabela sa:
<https://www.arduino.cc/reference/en/>.
- Postoji objekat tipa *string*: na slici prikazan kao *String()*. Primer korišćenja ovog objekta je dat na sledećem slajdu.
- Postoji i podatak tipa *stringa* koji je sastavljen iz niza karaktera, gde je poslednji karakter jednak nuli (eng. *null-terminate*).
- Osnovna razlika između *string*-ova i karaktera je što se *string*-ovi definišu između dvostrukih znaka navoda ("ABC"), a karakteri između jednostrukih znaka navoda ('A').
- Najčešće se stringovi koriste kao nizovi.

Objekat tipa *String()*

```
String stringOne = "Hello String";  
String stringOne = String('a');  
String stringTwo = String("This is a string");  
String stringOne = String(stringTwo + " with more");  
String stringOne = String(13);  
String stringOne = String(analogRead(0), DEC);  
String stringOne = String(45, HEX);  
String stringOne = String(255, BIN);  
String stringOne = String(millis(), DEC);  
String stringOne = String(5.698, 3);
```

- U tabeli su dati primeri korišćenja objekata tipa *String()*.
- Tabela je preuzeta sa sajta:
<https://www.arduino.cc/reference/en/language/variables/data-types/stringobject/>.

Primer

```
char* myStrings[]={ "This is string 1", "This is string 2", "This is string 3",  
"This is string 4", "This is string 5", "This is string 6"};  
  
void setup(){  
  Serial.begin(9600);  
}  
  
void loop(){  
  for (int i = 0; i < 6; i++){  
    Serial.println(myStrings[i]);  
    delay(500);  
  }  
}
```

- Primer niza *string*-ova je dat na slici.
- Kod prikazan na slici je preuzet sa sajta: <https://www.arduino.cc/reference/en/language/variables/data-types/string/>.
- Najčešće se ovakvi nizovi stringova prave kada se sa Arduino ili sličnim hardverom koristi LCD (eng. *liquid-crystal display*, https://en.wikipedia.org/wiki/Liquid-crystal_display).
- Šta znači * pored *char* u prvom redu koda sa slike?
- Koja je funkcija koda sa slike?

Karaktereri

Characters

isAlpha()

isAlphaNumeric()

isAscii()

isControl()

isDigit()

isGraph()

isHexadecimalDigit()

isLowerCase()

isPrintable()

isPunct()

isSpace()

isUpperCase()

isWhitespace()

- Funkcije za rad sa karakterima su prikazane u tabeli levo.
- Tabela je preuzeta sa: <https://www.arduino.cc/reference/en/>.
- Za rad sa *string*-ovima i karakterima, postoje i ugrađeni primeri (u folderu "08.Strings"), kao što su: *CharacterAnalysis.iso*, *StringAdditionOperator.iso*, *StringCaseChanges.iso*, *StringCharacters.iso*, ...

Trigonometrijske funkcije

Math

`abs()`

`constrain()`

`map()`

`max()`

`min()`

`pow()`

`sq()`

`sqrt()`

Trigonometry

`cos()`

`sin()`

`tan()`

- Trigonometrijske i matematičke funkcije su prikazane na slici (<https://www.arduino.cc/reference/en/>).
- Lista nije kompletna, a za specifične funkcije moguće je koristiti i odgovarajuće biblioteke.
- *constrain()* se najčešće koristi za vrednosti koje su učitane sa analognih senzora i služi da ograniči prikaz između granica *a* i *b* (pogledati: <https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/math/constrain/>)
- Funkcija *sq()* računa kvadrat nekog broja (eng. square, <https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/math/sq/>).

Pseudo-slučajni brojevi

Random Numbers

`random()`

`randomSeed()`

- Postoje funkcije *random()* i *randomSeed()* koje se koriste za generisanje “slučajnih” brojeva (<https://www.arduino.cc/reference/en/>).
- O njima ćemo više kada budemo radili mernu nesigurnost tipa A i tipa B.
- *Seed* se koristi u slučaju kada postoji potreba za generisanjem ponovljenih sekvenci pseudo-slučajnih brojeva.

Timer

Time

`delay()`

`delayMicroseconds()`

`micros()`

`millis()`

- Funkcije koje se koriste za merenje vremena su prikazane na slici (<https://www.arduino.cc/reference/en/>).
- Do sada, na lab. vežbama je korišćen primer *delay()*, a danas i *millis()*, ali i *micros()*.
- Pogledati na slici ispod upozorenje kod korišćenja *delay()* funkcije (<https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/time/delay/>).

Notes and Warnings

While it is easy to create a blinking LED with the `delay()` function, and many sketches use short delays for such tasks as switch debouncing, the use of `delay()` in a sketch has significant drawbacks. No other reading of sensors, mathematical calculations, or pin manipulation can go on during the delay function, so in effect, it brings most other activity to a halt. For alternative approaches to controlling timing see the `millis()` function and the sketch sited below. More knowledgeable programmers usually avoid the use of `delay()` for timing of events longer than 10's of milliseconds unless the Arduino sketch is very simple.

Certain things do go on while the `delay()` function is controlling the Atmega chip however, because the delay function does not disable interrupts. Serial communication that appears at the RX pin is recorded, PWM (`analogWrite`) values and pin states are maintained, and `interrupts` will work as they should.

millis() i *micros()* funkcije

micros()

[Time]

Description

Returns the number of microseconds since the Arduino board began running the current program. This number will overflow (go back to zero), after approximately 70 minutes. On 16 MHz Arduino boards (e.g. Duemilanove and Nano), this function has a resolution of four microseconds (i.e. the value returned is always a multiple of four). On 8 MHz Arduino boards (e.g. the LilyPad), this function has a resolution of eight microseconds.

millis()

[Time]

Description

Returns the number of milliseconds since the Arduino board began running the current program. This number will overflow (go back to zero), after approximately 50 days.

- Za UNO R3 (Mega328P) *clock* frekvencija je 250 kHz, http://www.atmel.com/Images/Atmel-42735-8-bit-AVR-Microcontroller-ATmega328-328P_Datasheet.pdf. Dodatno, 32 b je rezervisano za *timer*.
- Pogledati detaljno uputstvo za ove dve funkcije pre primene (<https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/time/millis/>, <https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/time/micros/>).

Druge Arduino biblioteke

101 Only Libraries

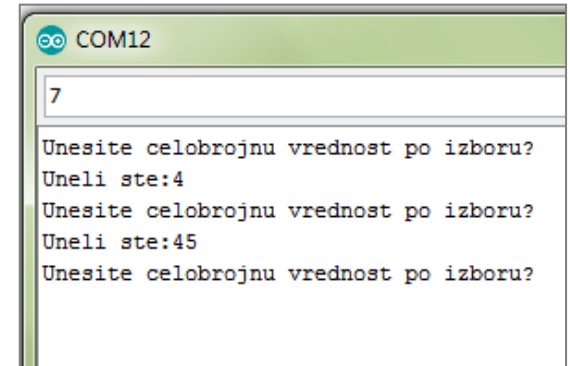
- [CurieBLE](#) - Interact with smartphones and tablets with Bluetooth Low Energy (BLE).
 - [CurieIMU](#) - Manage the on-board accelerometer and gyro.
 - [CurieTimerOne](#) - Allows to use Timer functions.
 - [CurieTime](#) - Allows to control and use the internal RTC (Real Time Clock)
-
- Arduino okruženje može biti “prošireno” korišćenjem biblioteka.
 - Kako bi se uvezla neka biblioteka koristi se padajući meni *Sketch* i opcija *Import Library*.
 - Za one koji to žele, postoje i uputstva kako napisati biblioteku za Arduino: <https://www.arduino.cc/en/Hacking/LibraryTutorial>.
 - Primeri nekih biblioteka su prikazani na slici (<https://www.arduino.cc/en/Reference/Libraries>).
 - Jedan savet: Nikada nemojte u potpunosti “verovati” nekoj biblioteci, proverite šta tačno radi koja funkcija, pre nego što je iskoristite. Nekada brza rešenja nisu najbolja rešenja.

Korisnički unos u Arduino programu

```
/*
  Primer korisničkog unosa parametara.
*/
int broj; // celobrojna vrednost po izboru korisnika

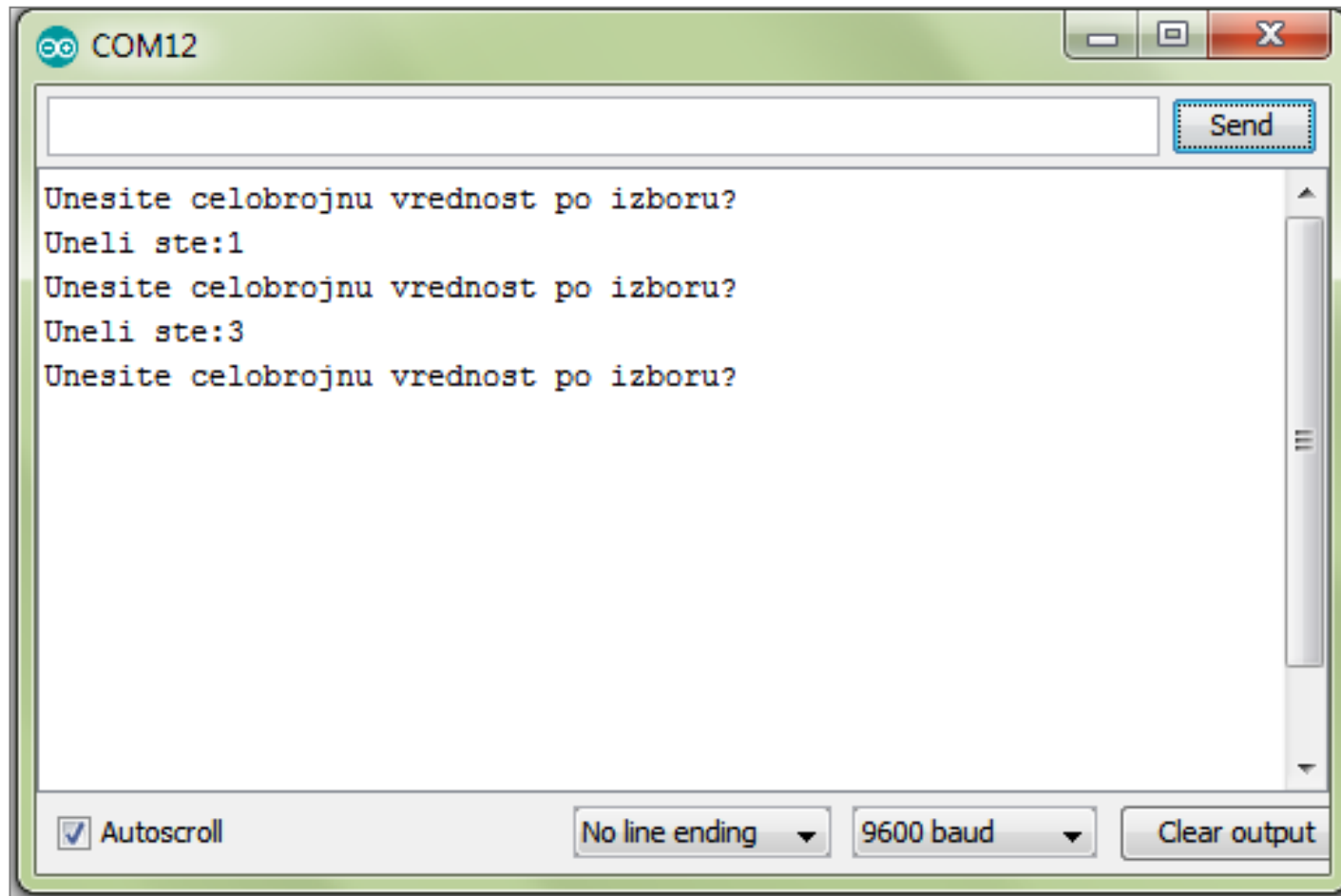
void setup() {
  // serijski port se koristi za unos broja
  Serial.begin(9600);
}

void loop() {
  // stampanje pitanja na serijskom portu (Serial monitor)
  Serial.println("Unesite celobrojnu vrednost po izboru?");
  while(Serial.available() == 0) { // ceka se unos korisnika
  }
  broj = Serial.parseInt(); // očitava se vrednost koju unosi korisnik
  // prikazuje se sta je uneo korisnik na monitoru
  Serial.print("Uneli ste: ");
  Serial.println(broj);
}
```



- Moguće je realizovati takav program da korisnik unosi parametre preko serijskog porta.
- Koristi se funkcija `Serial.parseInt()` za koju uputstvo možete pogledati na: <https://www.arduino.cc/en/Serial/parseInt>.
- Primer koda i izgled serijskog monitora dati su na slici.
- Kako bi ste dodali *timeout*?
- Šta se desi ako se unese 1.1?

Unos 1.3



Kod za ovaj primer je dostupan na sajtu predmeta: <http://automatika.etf.rs/sr/13e053msr>.

$$\Delta t = RC \ln 9$$

Biće na lab. vežbama

- Merenje kapacitivnosti je određeno rezolucijom tajmera.
- Ako je $R = 1 \text{ M}\Omega$ i ako je kapacitivnost koja se meri $C = 470 \text{ pF}$ (primer sa vežbi), koliko je onda Δt ? (**1.03 ms**)
- Kolika je najmanja vrednost koju može da meri kod koji je korišćen u ovoj vežbi? (**Obzirom da je za merenje Δt korišćena Arduino funkcija *millis()* koja može da meri najmanju vrednost od 1 ms.**)
- Kako je moguće povećati ovu rezoluciju?
 - Korišćenjem većeg otpornika?
 - Korišćenjem *timer*-a?

Arduino *timer*-i

- Arduino UNO kao i UNO R3 mikrokontrolerske pločice imaju tri tajmera: Timer0, Timer1 i Timer2. Prilikom korišćenja, potrebno je voditi računa o rezoluciji tajmera jer se one razlikuju.
- *millis()* funkcija je povezana sa Timer0 koji omogućava realizaciju interapta / prekida svake milisekunde.
- *Timer*-i su zapravo brojači koji rade na frekvenciji sistemskog sata (eng. *system clock*) koja je jednaka 16 MHz.
- Ako se *millis()* funkcija reinicijalizuje (vraća na 0) posle oko 50 dana, kolika je rezolucija ovog *timer*-a?
 - $50 * 24 * 60 * 60 * 1000 = 4\,320\,000\,000 \approx 2^{32}$

ARDUINO PROGRAMIRANJE
INTERAPTI I FUNKCIJE

Interapti

External Interrupts

`attachInterrupt()`

`detachInterrupt()`

Interrupts

`interrupts()`

`noInterrupts()`

- U Arduino programskom okruženju postoje eksterni i interni interapti tj. funkcije.
- Interapti / prekidi su generalno jednostavan način da se “reaguje” na događaje u realnom vremenu.
- Drugim rečima, ove funkcije služe da procesor “brzo” odgovara na “važne” događaje.
- Spisak funkcija je preuzet sa sajta: <https://www.arduino.cc/reference/en/#functions>.
- Najjednostavniji primer kada koristiti prekide?

Jedan prekid u ovoj prezentaciji

```
void setup(){
  Serial.begin(9600);
}

void loop() {
  int i = 2;
  int j = 3;
  int k;

  k = myMultiplyFunction(i, j); // k now contains 6
  Serial.println(k);
  delay(500);
}

int myMultiplyFunction(int x, int y){
  int result;
  result = x * y;
  return result;
}
```

- Ako postoji 1) kod koji se ponavlja i/ili 2) potreba za modularnom organizacijom koda.
- Po pravilu, “dužina” koda bi trebalo da bude jednaka visini ekrana, a “širina” koda bi trebalo da bude jednaka širini ekrana.
- Primer dve funkcije koje korisnik definiše su date na slici (<https://www.arduino.cc/en/Reference/FunctionDeclaration>).
- Koja je funkcija kodova sa slike?

```
int ReadSens_and_Condition(){
  int i;
  int sval = 0;

  for (i = 0; i < 5; i++){
    sval = sval + analogRead(0);    // sensor on analog pin 0
  }

  sval = sval / 5;    // average
  sval = sval / 4;    // scale to 8 bits (0 - 255)
  sval = 255 - sval; // invert output
  return sval;
}
```

Interapti – primer

```
const int buttonPin = 2; // the number of the pushbutton pin
const int ledPin = 13; // the number of the LED pin

// variables will change:
int buttonState = 0; // variable for reading the pushbutton status

void setup() {
  // initialize the LED pin as an output:
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  // initialize the pushbutton pin as an input:
  pinMode(buttonPin, INPUT);
}

void loop() {
  // read the state of the pushbutton value:
  buttonState = digitalRead(buttonPin);

  // check if the pushbutton is pressed.
  // if it is, the buttonState is HIGH:
  if (buttonState == HIGH) {
    digitalWrite(ledPin, HIGH); // turn LED on
  }
  else {
    // turn LED off:
    digitalWrite(ledPin, LOW);
  }
}
```

- Na slici je prikazan primer sa sajta: <https://www.allaboutcircuits.com/technical-articles/using-interrupts-on-arduino/>.
- Šta nije u redu sa primerom sa slike? Pa, sve!
- Da bi se oslobodilo vreme procesora i da se ne bi proveravalo stanje *buttonPin*-a u svakoj iteraciji petlje, dodaje se interapt/prekid u kodu.
- Neka ideja?

Interapti – dugme

```
const int buttonPin = 2; // the number of the pushbutton pin
const int ledPin = 13; // the number of the LED pin

// variables will change:
volatile int buttonState = 0; // variable for reading the pushbutton status

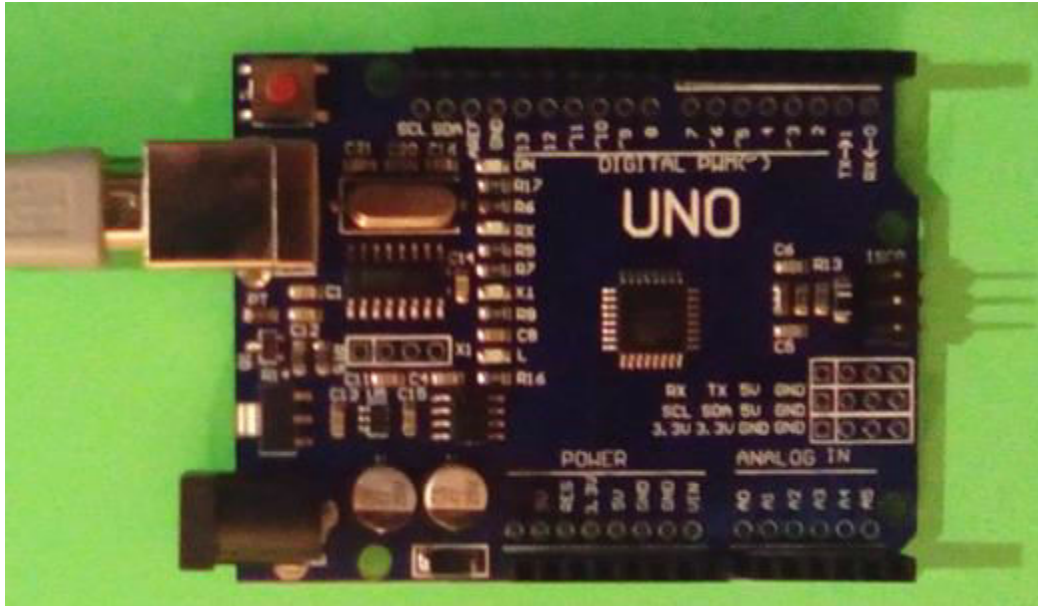
void setup() {
  // initialize the LED pin as an output:
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  // initialize the pushbutton pin as an input:
  pinMode(buttonPin, INPUT);
  // Attach an interrupt to the ISR vector
  attachInterrupt(0, pin_ISR, CHANGE);
}

void loop() {
  // Nothing here!
}

void pin_ISR() {
  buttonState = digitalRead(buttonPin);
  digitalWrite(ledPin, buttonState);
}
```

- Na slici je prikazan izmenjen kod.
- Koje su osnovne izmene u odnosu na kod prikazan na poslednjem slajdu?

Pažnja!



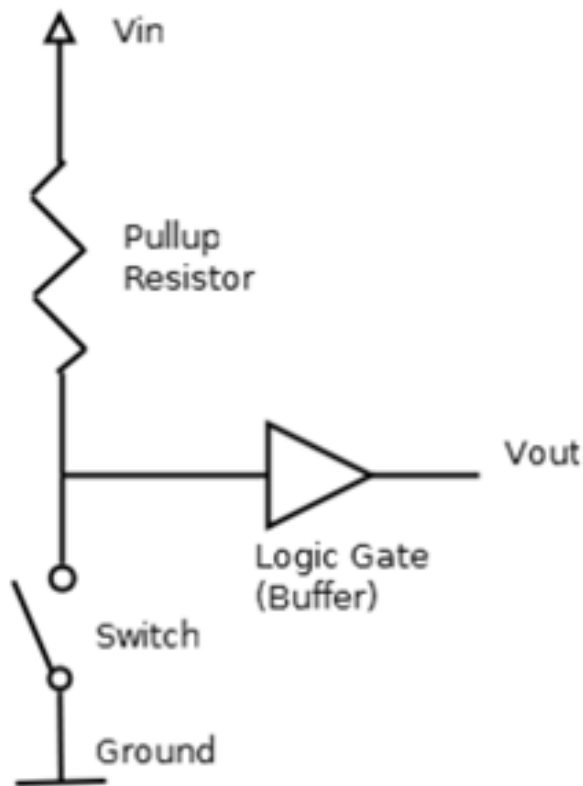
- Interapti bi, po pravilu, trebalo da budu “kratkog trajanja”, odnosno ne bi trebalo na “duže” prekidati glavnu petlju:
 - Podaci sa serijskog porta mogu biti izgubljeni tokom izvršavanja interapta.
- Interapti nemaju ulazne i izlazne promenljive kao funkcije. Sve promene moraju biti izvršene na globalnim promenljivim.
- Na UNO R3 mikrokontrolerskoj pločici na digitalnim pinovima 2 i 3 se mogu generisati interapti koji odgovaraju interapt vektorima 0 i 1, respektivno.
- Pored promene (CHANGE) interapti mogu da reaguju na RISING, FALLING i LOW.
- Još detalja na: <https://www.allaboutcircuits.com/technical-articles/using-interrupts-on-arduino/>.

Volatile int vs. int

- *Volatile* (promenljiv) je podtip podataka (eng. *qualifier*) koji se dodaje pre definicije promenljive i oznaka je kompajleru.
- Dodatno, kompajler je softver koji prevodi C/C++ kod u mašinski kod koji sadrži “prave” instrukcije za ATmega čip. Ovo je jedna od osnovnih funkcija kompajlera ... Ima ih još (*).
- *Volatile* je oznaka kompajleru da će se ta promenljiva koristiti u interaptima i da je potrebno smestiti tu promenljivu u RA memoriji.
 - Voditi računa o tome da je RA memorija mikrokontrolera, po pravilu, za jedan ili više redova veličine veća od RA memorije računaru: SRAM 2k bytes (<https://www.arduino.cc/en/Tutorial/Memory>).
- (*) Kompajleri su zaduženi za “čišćenje/brisanje” (eng. *pruning*) nekorišćenih promenljivih.

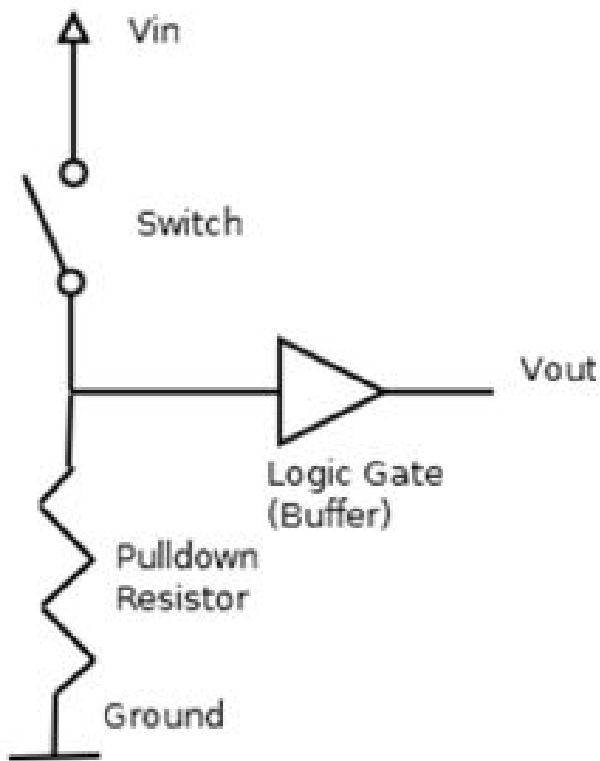


Čemu služe i kada se koriste?



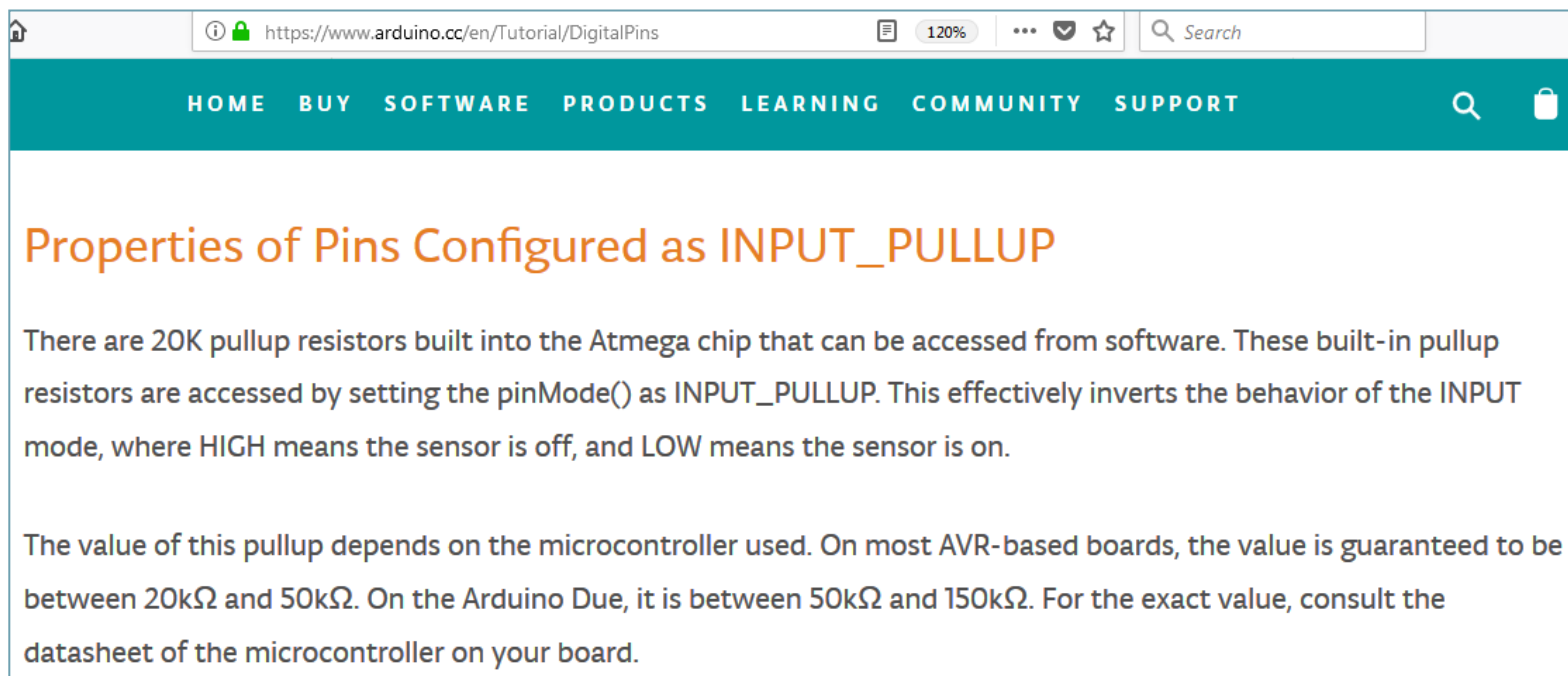
- *Pull-up* otpornici (https://en.wikipedia.org/wiki/Pull-up_resistor) se dodaju na ulazu u Arduino pinove (digitalni ulazi), kako bi se omogućilo da logički nivo ostane na nuli za slučaj da je npr. pin nepovezan.
- Slika: https://upload.wikimedia.org/wikipedia/commons/thumb/5/5a/Pullup_Resistor.png/220px-Pullup_Resistor.png.
- Ovaj otpornik “povlači” (eng. *pulls*) napon ka napajanju za koji je povezan, ako su druge komponente u kolu neaktivne.
- *Pull-up* otpornik omogućava da postoji definisan logički nivo na ulazu u Arduino, ako nijedan uređaj nije povezan.
- Postavlja ulaz na logičku vrednost 1, ako ništa nije povezano tj. ako je prekidač na slici otvoren.

Čemu služe i kada se koriste?



- *Pull-down* otpornik ima analognu funkciju kao i *pull-up* otpornik sa razlikom što je umesto za napajanje povezan za uzemljenje (slika).
- On postavlja logički nivo na 0 kada nijedan uređaj nije povezan (kada je prekidač sa slike otvoren).
- Vrednost *pull-down* i *pull-up* otpornika zavisi od uređaja koji se koristi.
- Slika: https://upload.wikimedia.org/wikipedia/commons/thumb/3/3b/Pulldown_Resistor.png/220px-Pulldown_Resistor.png.
- Generalno, ovi otpornici se koriste u kombinaciji sa bilo kojim mikrokontrolerom i nisu karakteristični samo za Arduino hardver.
- Na ovom i prethodnom slajdu su prikazani buferi ka V_{out} tj. ka digitalnom pinu na mikrokontrolerskoj pločici.

Kako odabrati otpornik?



The screenshot shows a web browser window with the URL <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/DigitalPins>. The page title is "Properties of Pins Configured as INPUT_PULLUP". The content explains that there are 20K pullup resistors built into the Atmega chip, accessible via software by setting the pinMode() as INPUT_PULLUP. It also notes that the value of the pullup depends on the microcontroller used, with typical values between 20kΩ and 50kΩ for AVR-based boards, and 50kΩ and 150kΩ for the Arduino Due.

- Otpornici koji imaju relativno nižu otpornost se nazivaju *strong pull-up* (*strong* jer veća struja protiče kroz njih).
- Otpornici koji imaju relativno višu vrednost se nazivaju *weak pull-up* (*weak* jer kroz njih protiče manja struja).
- Kod ATmega328 kontrolera postoji INPUT_PULLUP pin mod (<https://www.arduino.cc/en/Tutorial/DigitalPins>).
- Praktično, ove vrednosti se biraju da budu oko 10 i više puta manje od ulazne impedanse.
- Treba imati na umu da velike otpornosti mogu izazvati kašnjenja zbog kapacitivnih efekata žica. **Kako?**