

INTRODUZIONE ALLA TEORIA DEL MASSIMO COMUN DIVISORE
E DEL MINIMO COMUNE MULTIPLO
DI PIÙ FUNZIONI ALGEBRICHE INTERE DI UNA SOLA VARIABILE.

Nota di **Giovanni Z. Giambelli** (Torino).

Adunanza del 28 luglio 1907.

La ricerca delle condizioni, affinché r equazioni ad una incognita abbiano più radici in comune, è stata trattata in modo completo solo quando $r = 2$, e non si conosce alcun risultato notevole pel caso di $r > 2$ ¹⁾. Nella presente Nota si tratterà tale questione generale, ossia il problema:

Determinare le condizioni necessarie e sufficienti, affinché più funzioni algebriche intere di una sola variabile comunque prese ad u ad u ammettano M.C.D. e M.C.M. di dati gradi ²⁾.

Di questo problema, che si può pensare come una introduzione alla teoria del M.C.D. e del M.C.M. di più funzioni algebriche intere di una sola variabile, si sono trovate nel § 4 due soluzioni, conseguenze immediate di alcune questioni ausiliarie trattate nei §§ 1, 2, 3. Tra i risultati di questi §§ vi è un nuovo modo di enunciare la condizione necessaria e sufficiente, affinché due equazioni abbiano più radici in comune, considerando l'annullamento di una matrice simile a quella ricavata dal determinante di SYLVESTER (o di EULERO), i cui elementi però sono le funzioni *aleph* di WRONSKI delle radici delle due equazioni. Inoltre sono state trovate le formole per la costruzione del M.C.D. e del M.C.M. di due, o più, funzioni algebriche intere di una sola variabile ³⁾.

§ 1.

Definizioni. — Proposizioni e formole ausiliarie.

Si designi con:

S_i ($i = 1, 2, \dots, s + 1$) la funzione simmetrica fondamentale $\sum x_0 x_1 \dots x_{i-1}$ di grado i nelle x_0, x_1, \dots, x_s ;

¹⁾ Cfr. l'articolo: *Rationale Funktionen einer Veränderlichen; ihre Nullstellen*, di E. NETTO, nella « Encyklopädie der Mathematischen Wissenschaften », Band I, Teil 1 (1898), pp. 227-254.

²⁾ M.C.D. e M.C.M. significano rispettivamente *massimo comun divisore* e *minimo comune multiplo*.

³⁾ Dovendo spesso ricordare alcuni risultati della mia Nota: *Alcune proprietà delle funzioni simmetriche caratteristiche* [Atti della R. Accademia delle Scienze di Torino, vol. XXXVIII (1903), pp. 823-844], si designerà col simbolo \mathfrak{R} tale Nota.

V_i ($i = 1, 2, 3, \dots$) la funzione aleph di ordine i delle x_0, x_1, \dots, x_s , ossia la funzione simmetrica delle x_0, x_1, \dots, x_s , ottenuta dallo sviluppo $(x_0 + x_1 + \dots + x_s)^i$, quando in luogo di ciascuno dei coefficienti polinomiali si ponga l'unità.

Si convenga di porre:

$$\begin{aligned} S_0 &= V_0 = 1, \\ S_i &= V_i = 0, \text{ se } i \text{ è negativo,} \\ S_i &= 0, \text{ se } i \text{ è maggiore di } s + 1. \end{aligned}$$

Particolarizzando rispettivamente la (4) del § 2 e la (6) del § 3 di \mathfrak{R} si ottengono facilmente le formole:

$$(1) \quad V_i = \sum_{u=0}^{u=i-1} (-1)^{i-u-1} V_u \cdot S_{i-u} \quad (i = 1, 2, 3, \dots),$$

$$(2) \quad S_i = \sum_{u=0}^{u=i-1} (-1)^{i-u-1} S_u \cdot V_{i-u} \quad (i = 1, 2, 3, \dots).$$

Si consideri poi il gruppo delle $t + 1$ lettere x'_0, x'_1, \dots, x'_t e si designi con:

T_i ($i = 1, 2, \dots, t + 1$) la funzione simmetrica fondamentale di grado i nelle x'_0, x'_1, \dots, x'_t ;

W_i ($i = 1, 2, 3, \dots$) la funzione aleph di ordine i nelle x'_0, x'_1, \dots, x'_t ;

colla convenzione di porre:

$$\begin{aligned} T_0 &= W_0 = 1, \\ T_i &= W_i = 0, \text{ se } i \text{ è negativo,} \\ T_i &= 0, \text{ se } i \text{ è maggiore di } t + 1. \end{aligned}$$

Supposto $0 \leq p \leq \min(s, t)$, si designino inoltre rispettivamente con X_i, Y_i le S_i, V_i , quando si faccia $x_{p+1} = x_{p+2} = \dots = x_s = 0$, e si designino rispettivamente con $(S - X)_i, (V - Y)_i$ le S_i, V_i , quando si faccia $x_0 = x_1 = \dots = x_p = 0$.

Evidentemente

$$\begin{aligned} X_0 &= Y_0 = (S - X)_0 = (V - Y)_0 = 1, \\ X_i &= Y_i = (S - X)_i = (V - Y)_i = 0, \text{ se } i \text{ è negativo,} \\ X_i &= 0, \text{ se } i \text{ è maggiore di } p + 1, \\ (S - X)_i &= 0, \text{ se } i \text{ è maggiore di } s - p. \end{aligned}$$

Da queste definizioni si ottengono subito le formole:

$$(3) \quad S_i = \sum_{u=0}^{u=i} X_u \cdot (S - X)_{i-u} \quad (i = 0, 1, 2, \dots),$$

$$(4) \quad V_i = \sum_{u=0}^{u=i} Y_u \cdot (V - Y)_{i-u} \quad (i = 0, 1, 2, \dots).$$

Eliminando le X_u ($i = 0, 1, \dots, i - 1$) tra le prime $i + 1$ formole (3) ed applicando la formola di P. GORDAN sulle funzioni simmetriche caratteristiche (ossia la formola duale di quella del TRUDI, cfr. il teorema enunciato alla fine del § 5 di \mathfrak{R}) rispetto alle $(V - Y)_u$ ($u = 1, 2, \dots, i$), e similmente eliminando le Y_u ($u = 0, 1, \dots, i - 1$)

tra le prime $i + 1$ formole (4) ed applicando la formola del TRUDI (cfr. pure il § 5 di \mathfrak{N}) rispetto alle $(S - X)_u$ [$u = 1, 2, \dots, \min(i, s - p)$], si ricavano le formole inverse delle (3) e delle (4), ossia :

$$(5) \quad X_i = \sum_{u=0}^{u=i} (-1)^{i-u} S_u \cdot (V - Y)_{i-u} \quad (i = 0, 1, 2, \dots),$$

$$(6) \quad Y_i = \sum_{u=0}^{u=i} (-1)^{i-u} V_u \cdot (S - X)_{i-u} \quad (i = 0, 1, 2, \dots).$$

Ricordando che $0 \leq p \leq \min(s, t)$, si designi con :

$M(S, T; s, t, p)$ la matrice di $s + t + 2 - 2p$ linee e di $s + t + 2 - p$ colonne nella quale gli elementi della colonna $(i + 1)^{\text{sim}}$ ($i = 0, 1, \dots, s + t + 1 - p$) sono :

$$S_i, \quad S_{i-1}, \dots, S_{i-t+p}, \quad T_i, \quad T_{i-1}, \dots, T_{i-t+p};$$

$M(V, W; s, t, p)$ la matrice di $s + t + 2 - 2p$ linee e di $s + t + 2 - p$ colonne, nella quale gli elementi della colonna $(i + 1)^{\text{sim}}$ ($i = 0, 1, \dots, s + t + 1 - p$) sono :

$$V_i, \quad V_{i-1}, \dots, V_{i-t+p}, \quad W_i, \quad W_{i-1}, \dots, W_{i-t+p}.$$

Colla locuzione « *matrice nulla* » s'intende che siano nulli tutti i determinanti di ordine massimo contenuti nella matrice.

È importante dimostrare :

TEOREMA I. — *Supposto $0 \leq p < \min(s, t)$, se è nulla la matrice $M(V, W; s, t, p)$ e non è nulla la matrice $M(V, W; s, t, p + 1)$, allora è di conseguenza nulla la matrice $M(S, T; s, t, p)$ e non è nulla la matrice $M(S, T; s, t, p + 1)$; supposto $p = \min(s, t)$, se è nulla la matrice $M(V, W; s, t, p)$, allora è di conseguenza nulla la matrice $M(S, T; s, t, p)$. Valgono le proprietà inverse.*

È sufficiente dimostrare solo il teorema diretto, essendo facilissimo modificare la seguente dimostrazione per le proprietà inverse.

Se per convenzione si attribuisce il valore zero

$$\text{alle } \sigma_u \text{ per cui } u \geq s - p + 1,$$

$$\text{alle } \tau_u \text{ per cui } u \geq t - p + 1,$$

per l'ipotesi che è nulla la $M(V, W; s, t, p)$ segue che il sistema delle $s + t + 2 - p$ equazioni

$$(7) \quad \sum_{u=0}^{u=i} V_u \cdot \sigma_{i-u} = \sum_{u=0}^{u=i} W_u \cdot \tau_{i-u} \quad (i = 0, 1, \dots, s + t + 1 - p)$$

è soddisfatto da valori non tutti nulli delle incognite omogenee $\sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_{s-p}, \tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{t-p}$. Inoltre saranno diverse da zero almeno una delle $\sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_{s-p}$ ed almeno una delle $\tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{t-p}$, altrimenti sarebbero nulle tutte le $\sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_{s-p}$ e tutte le $\tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{t-p}$. Quindi quando è $p = \min(s, t)$, si ottiene subito $\sigma_0 = \tau_0 \neq 0$; ma anche se è $p < \min(s, t)$, deve essere $\sigma_0 = \tau_0 \neq 0$, perchè se fosse $\sigma_0 = \tau_0 = 0$, allora dalle (7) si ricaverebbe che è nulla la $M(V, W; s, t, p + 1)$ contro l'ipotesi.

Per dimostrare che le incognite omogenee $\sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_{s-p}, \tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{t-p}$

soddisfano pure al sistema delle $s + t + 2 - p$ equazioni

$$(8) \quad \sum_{u=0}^{i-1} (-1)^u S_{i-u} \tau_u = \sum_{u=0}^{i-1} (-1)^u T_{i-u} \sigma_u \quad (i = 0, 1, \dots, s + t + 1 - p),$$

basterà provare per $i \geq 2$ che tra le $\sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_{i-p}, \tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{i-p}$ sussiste la $(i + 1)^{\text{sim}}a$ equazione delle (8), facendo uso dell'ipotesi che tra le $\sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_{i-p}, \tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{i-p}$ sussistano le prime i equazioni delle (8), perchè il sistema delle prime due equazioni delle (8) è identico al sistema delle prime due equazioni delle (7).

Da questa ipotesi e tenendo conto delle (7) risulta l'equazione

$$\begin{aligned} & \sum_{v=0}^{i-1} (-1)^v \left[\sum_{u=0}^{i-v-1} V_u \cdot \sigma_{v-u+1} \right] \cdot \left[\sum_{u=0}^{i-v-1} (-1)^u S_{i-v-u-1} \cdot \tau_u \right] \\ &= \sum_{v=0}^{i-1} (-1)^v \left[\sum_{u=0}^{i-v-1} W_u \cdot \tau_{v-u+1} \right] \cdot \left[\sum_{u=0}^{i-v-1} (-1)^u T_{i-v-u-1} \cdot \sigma_u \right], \end{aligned}$$

la quale, per mezzo della (2) [ossia semplificando il primo membro per mezzo delle formole

$$S_u = \sum_{v=0}^{u-1} (-1)^{u-v-1} S_v \cdot V_{u-v} \quad (u = 1, 2, 3, \dots)$$

ed il secondo membro per mezzo delle formole

$$T_u = \sum_{v=0}^{u-1} (-1)^{u-v-1} T_v \cdot W_{u-v} \quad (u = 1, 2, 3, \dots)],$$

diventa:

$$\sum_{u=0}^{i-1} (-1)^u [S_{i-u} \sigma_0 + (-1)^{i-u-1} \sigma_{i-u}] \tau_u = \sum_{u=0}^{i-1} (-1)^u [T_{i-u} \cdot \tau_0 + (-1)^{i-u-1} \tau_{i-u}] \sigma_u.$$

Siccome semplificando quest'ultima equazione si ottiene la $(i + 1)^{\text{sim}}a$ equazione delle (8) a meno del fattore di proporzionalità non nullo $\sigma_0 = \tau_0$, si conclude che sussiste il sistema di tutte le $s + t + 2 - p$ equazioni (8), e quindi è nulla la matrice $M(S, T; s, t, p)$ e non è nulla la $M(S, T; s, t, p + 1)$, perchè non è $\sigma_0 = \tau_0 = 0$.

§ 2.

La matrice di Sylvester delle funzioni aleph e la condizione affinchè due equazioni ad una incognita abbiano più radici in comune.

Posto

$$(9) \quad F = \sum_{i=0}^{i-t+1} a_i x^{t+i-i}, \quad F' = \sum_{i=0}^{i-t+1} b_i x^{t+i-i},$$

si considerino le due equazioni ad una incognita x :

$$(10) \quad F = 0,$$

$$(10') \quad F' = 0,$$

dei rispettivi gradi $s + 1, t + 1$; senza togliere nulla alla generalità è lecito supporre $a_0 = b_0 = 1$. Si designino con x_0, x_1, \dots, x_s le $s + 1$ radici della (10) e con $x'_0,$

x'_1, \dots, x'_t le $t + 1$ radici della (10'); inoltre si faccia la convenzione di porre

$$a_i = 0, \text{ se } i \text{ è negativo, oppure maggiore di } s + 1,$$

$$b_i = 0, \text{ se } i \text{ è negativo, oppure maggiore di } t + 1.$$

Tenendo conto delle notazioni introdotte nel § 1, dalla citata formola di P. GORDAN (cfr. il teorema enunciato alla fine del § 5 di \mathfrak{N}) segue:

$$(11) \quad V_i = (-1)^i \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_i \\ a_0 & a_1 & \dots & a_{i-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{-(i-2)} & a_{-(i-3)} & \dots & a_1 \end{vmatrix}, \quad W_i = (-1)^i \begin{vmatrix} b_1 & b_2 & \dots & b_i \\ b_0 & b_1 & \dots & b_{i-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_{-(i-2)} & b_{-(i-3)} & \dots & b_1 \end{vmatrix}$$

($i = 1, 2, 3, \dots$).

Essendo sempre $0 \leq p \leq \min(s, t)$, si designi con $M(a, b; s, t, p)$ la matrice, che si può chiamare *matrice di SYLVESTER dei coefficienti*, di $s + t + 2 - 2p$ linee e di $s + t + 2 - p$ colonne, nella quale gli elementi della colonna $(i + 1)^{\text{sim}}$ ($i = 0, 1, \dots, s + t + 1 - p$) sono

$$a_i, \quad a_{i-1}, \dots, a_{i-t+p}, \quad b_i, \quad b_{i-1}, \dots, b_{i-t+p}.$$

Evidentemente si ha:

TEOREMA II. — *Se è nulla la matrice $M(a, b; s, t, p)$, è pure nulla la matrice $M(S, T; s, t, p)$, ed inversamente.*

Così, la nota proposizione:

Affinchè $F = 0, F' = 0$ abbiano in comune solo $p + 1$ radici, occorre e basta che sia nulla la $M(a, b; s, t, p)$ ed inoltre, quando è $p < \min(s, t)$, non nulla la $M(a, b; s, t, p + 1)$,

per mezzo dei teoremi I, II si potrà trasformare nel seguente modo:

TEOREMA III. — *Affinchè le equazioni $F = 0, F' = 0$ abbiano in comune solo $p + 1$ radici, occorre e basta che sia nulla la matrice $M(V, W; s, t, p)$ ed inoltre, quando è $p < \min(s, t)$, non nulla la matrice $M(V, W; s, t, p + 1)$.*

Quindi risulta come nella ricerca delle condizioni, affinchè due equazioni ad una incognita abbiano più radici in comune, si possa prendere in considerazione, invece del determinante di BEZOUT o della matrice di SYLVESTER dei coefficienti, una nuova matrice simile a questa, gli elementi della quale non sono i coefficienti delle due date equazioni, ma le funzioni aleph delle loro radici, funzioni che si ottengono subito dai coefficienti per mezzo delle (11). Questa nuova matrice $M(V, W; s, t, p)$ si può chiamare *matrice di SYLVESTER delle funzioni aleph*.

La matrice di SYLVESTER delle funzioni aleph è importante poi, perchè è suscettibile d'una notevole generalizzazione, che non ha luogo per quella dei coefficienti. Si definirà *matrice ampliata di SYLVESTER delle funzioni aleph* e si designerà col simbolo $M(V, W; s, t, p, n)$ la matrice di $s + t + 2 - 2p$ linee e di $n + 1$ colonne, nella quale gli elementi della colonna $(i + 1)^{\text{sim}}$ ($i = 0, 1, \dots, n$) sono

$$V_i, \quad V_{i-1}, \dots, V_{i-t+p}, \quad W_i, \quad W_{i-1}, \dots, W_{i-t+p}.$$

Supposto che le equazioni (10), (10') abbiano in comune solo $p + 1$ radici, al-

lora solo $p + 1$ delle x_0, x_1, \dots, x_s saranno uguali a $p + 1$ delle x'_0, x'_1, \dots, x'_s ; per fissare le idee si abbia

$$x_0 = x'_0, \quad x_1 = x'_1, \quad \dots, \quad x_p = x'_p.$$

Detta $(T - X)_i$ la T_i , quando si faccia $x'_0 = x'_1 = \dots = x'_p = 0$, ed osservando che evidentemente

$$\begin{aligned} (T - X)_0 &= 1, \\ (T - X)_i &= 0, \text{ se } i \text{ è negativo, oppure maggiore di } t - p, \end{aligned}$$

dalla (3) segue:

$$(12) \quad (S_i - T_i) + \sum_{u=1}^{u=t-p} S_{i-u} (T - X)_u - \sum_{u=1}^{u=s-p} T_{i-u} (S - X)_u = 0 \quad (i=0, 1, 2, \dots, n)$$

e similmente dalla (6):

$$(13) \quad (V_i - W_i) + \sum_{u=1}^{u=t-p} (-1)^u V_{i-u} (S - X)_u - \sum_{u=1}^{u=s-p} (-1)^u W_{i-u} (T - X)_u = 0 \quad (i=0, 1, 2, \dots, n).$$

Mentre le (12) diventano evanescenti, se è $n \geq s + t + 2 - p$, le (13) invece sono sempre vere equazioni comunque grande sia n ; onde, eliminando dalle (13) le $(-1)^u \cdot (S - X)_u$ ($u = 1, 2, \dots, s - p$) e le $(-1)^u \cdot (T - X)_u$ ($u = 1, 2, \dots, t - p$), segue che è nulla la matrice $M(V, W; s, t, p, n)$, qualunque sia n . Siccome poi tale matrice $M(V, W; s, t, p, n)$ è pure nulla, quando le equazioni (10), (10') hanno in comune più di $p + 1$ radici, si conclude:

TEOREMA IV. — *Se le equazioni $F = 0$, $F' = 0$ hanno in comune $p + 1$ radici, allora è nulla qualsiasi matrice ampliata di SYLVESTER delle funzioni aleph, ossia è nulla la matrice*

$$M(V, W; s, t, p, N),$$

dove N è un intero finito, ma grande quanto si vuole.

Si considerino ora le funzioni simmetriche caratteristiche (cfr. il § 1 di \mathfrak{R}) delle radici delle due equazioni $F = 0$, $F' = 0$. Perciò si designi con $\{h_0, h_1, \dots, h_s\}_s$, essendo h_0, h_1, \dots, h_s interi tali che $0 \leq h_0 < h_1 < \dots < h_s$, la funzione simmetrica caratteristica

$$\begin{vmatrix} x_0^{h_0} & x_1^{h_0} & \dots & x_s^{h_0} \\ x_0^{h_1} & x_1^{h_1} & \dots & x_s^{h_1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_0^{h_s} & x_1^{h_s} & \dots & x_s^{h_s} \end{vmatrix} : \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_0 & x_1 & \dots & x_s \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_0^s & x_1^s & \dots & x_s^s \end{vmatrix}$$

nelle x_0, x_1, \dots, x_s . Quando invece delle x_0, x_1, \dots, x_s si considerano le x'_0, x'_1, \dots, x'_s , allora si designerà con $\{h'_0, h'_1, \dots, h'_s\}'_s$ la funzione simmetrica caratteristica $\{h'_0, h'_1, \dots, h'_s\}'_s$ nelle x'_0, x'_1, \dots, x'_s .

Applicando la formola del TRUDI (cfr. il § 5 di \mathfrak{R}) il teorema IV diventa:

TEOREMA V. — *Essendo $k_0, k_1, \dots, k_{s+t+1-2p}$ interi qualunque soddisfacenti alle disuguaglianze $0 \leq k_0 < k_1 < \dots < k_{s+t+1-2p}$, si chiami $\Pi_{k_0 k_1 \dots k_{s+t+1-2p}}$ la funzione*

$$\sum \pm \{0, 1, \dots, p-1, h_p, h_{p+1}, \dots, h_s\}_s \cdot \{0, 1, \dots, p-1, h'_p, h'_{p+1}, \dots, h'_s\}'_s,$$

dove la sommatoria è estesa a tutti i valori delle $h_p, h_{p+1}, \dots, h_s, h'_p, h'_{p+1}, \dots, h'_s$,

per cui $h_p, h_{p+1}, \dots, h_s, h'_p, h'_{p+1}, \dots, h'_s$ è una qualunque permutazione degli interi $k_0 + p, k_1 + p, \dots, k_{s+t+1-2p} + p$, tale che

$$h_p < h_{p+1} < \dots < h_s, \quad h'_p < h'_{p+1} < \dots < h'_s,$$

e dove si attribuisce a ciascun termine il segno $+$, oppure $-$, secondochè $h_p, h_{p+1}, \dots, h_s, h'_p, h'_{p+1}, \dots, h'_s$ è una permutazione pari, oppure dispari della serie di numeri $k_0 + p, k_1 + p, \dots, k_{s+t+1-2p} + p$.

Se le equazioni $F = 0, F' = 0$ hanno in comune $p + 1$ radici, allora sono nulle tutte le funzioni

$$\Pi_{k_0 k_1 \dots k_{s+t+1-2p}}$$

§ 3.

Costruzione del M.C.D. e del M.C.M. di due funzioni algebriche intere di una sola variabile.

Nell'ipotesi che le equazioni $F = 0, F' = 0$ abbiano in comune solo $p + 1$ radici, si considerino delle (12) e delle (13) quelle per cui $i = 1, 2, \dots, s + t + 1 - p$, ossia i sistemi:

$$(12') \quad (S_i - T_i) + \sum_{u=1}^{n-t-p} S_{i-u} (T-X)_u - \sum_{u=1}^{n-s-p} T_{i-u} (S-X)_u = 0 \quad (i=1, 2, \dots, s+t+1-p),$$

$$(13') \quad (V_i - W_i) + \sum_{u=1}^{n-t-p} (-1)^u V_{i-u} (S-X)_u - \sum_{u=1}^{n-s-p} (-1)^u W_{i-u} (T-X)_u = 0$$

$(i = 1, 2, \dots, s + t + 1 - p).$

Si chiamino:

$\Delta_a(k)$ [$k = 0, 1, \dots, \min(s, t)$] il determinante di $(s + t - 2k + 2)^{\text{esimo}}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j + 1)^{\text{esima}}$ ($j = 0, 1, \dots, s + t - 2k + 1$) sono:

$$a_j, \quad a_{j-1}, \dots, a_{j-t+k}, \quad b_j, \quad b_{j-1}, \dots, b_{j-s+k};$$

$\Delta_V(k)$ [$k = 0, 1, \dots, \min(s, t)$] il determinante di $(s + t - 2k + 2)^{\text{esimo}}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j + 1)^{\text{esima}}$ ($j = 0, 1, \dots, s + t - 2k + 1$) sono:

$$V_j, \quad V_{j-1}, \dots, V_{j-t+k}, \quad W_j, \quad W_{j-1}, \dots, W_{j-s+k}.$$

Dalla citata formola del TRUDI (cfr. il § 5 di \mathfrak{R}) e da quella di P. GORDAN (cfr. il teorema enunciato alla fine del § 5 di \mathfrak{R}) si ottiene la notevole relazione:

$$(14) \quad \Delta_a(k) = (-1)^{(s-k+1)(t-k+1)} \Delta_V(k) \quad (k = 0, 1, \dots, \min(s, t) \text{ } ^4).$$

Indicando poi per brevità:

con $M(a, b)_p$ la matrice di $s + t - 2p$ linee e di $s + t + 1 - 2p$ colonne, nella quale gli elementi della linea j^{esima} ($j = 1, 2, \dots, s + t - 2p$) sono

$$a_j - b_j, \quad a_{j-1}, \quad a_{j-2}, \dots, a_{j-t+p}, \quad b_{j-1}, \quad b_{j-2}, \dots, b_{j-s+p};$$

⁴) Di questa relazione si è tenuto conto implicitamente nel § 7 della mia Memoria: *Ordine di una varietà più ampia di quella rappresentata coll'annullare tutti i minori di dato ordine estratti da una data matrice generica di forme* [Memorie del R. Istituto Lombardo di Scienze e Lettere, serie 3^a, vol. X (1904), pp. 101-134].

con $M(V, W)_p$ la matrice di $s + t - 2p$ linee e di $s + t + 1 - 2p$ colonne, nella quale gli elementi della linea j^{esima} ($j = 1, 2, \dots, s + t - 2p$) sono

$$V_j - W_j, \quad V_{j-1}, \quad V_{j-2}, \dots, V_{j-s+p}, \quad W_{j-1}, \quad W_{j-2}, \dots, W_{j-i+p},$$

si chiamino :

$D_a(k)$ il determinante di $(s + t - 2p)^{\text{esimo}}$ ordine ricavato dalla $M(a, b)_p$ togliendo in questa la colonna $(k + 1)^{\text{esima}}$;

$D_V(k)$ il determinante di $(s + t - 2p)^{\text{esimo}}$ ordine ricavato dalla $M(V, W)_p$ togliendo in questa la colonna $(k + 1)^{\text{esima}}$, dove $k = 0, 1, \dots, s + t - 2p$.

Evidentemente i simboli $D_a(0)$, $\Delta_a(p + 1)$ hanno lo stesso significato e così pure $D_V(0)$, $\Delta_V(p + 1)$, onde per la (14) si ottiene:

$$(15) \quad D_a(0) = \Delta_a(p + 1) = (-1)^{(s-p)(t-p)} D_V(0) = (-1)^{(s-p)(t-p)} \Delta_V(p + 1).$$

Per l'ipotesi fatta che le $F = 0$, $F' = 0$ abbiano in comune solo $p + 1$ radici, tenendo conto della 6^a proposizione della importante Nota: *Ueber den gemeinsamen Factor zweier binären Formen* ⁵⁾ del Prof. M. NOETHER, risulta :

$$\Delta_a(0) = \Delta_a(1) = \dots = \Delta_a(p) = 0, \quad \Delta_a(p + 1) \neq 0.$$

Quindi, osservando che è nulla la $M(a, b; s, t, p)$, dalle (12') si ottengono le relazioni :

$$(16) \quad D_a(k) = \lambda \cdot (T - X)_k \quad (k = 0, 1, \dots, t - p),$$

$$(16') \quad (-1)^{t-p-1} D_a(k) = \lambda \cdot (S - X)_{k-t+p} \quad (k = t - p + 1, t - p + 2, \dots, s + t - 2p);$$

e analogamente, osservando che è nulla la $M(V, W; s, t, p)$, dalle (13'):

$$(17) \quad D_V(k) = (-1)^{(s-p)(t-p)} \lambda \cdot (S - X)_k \quad (k = 0, 1, \dots, s - p),$$

$$(17') \quad (-1)^{s-p-1} D_V(k) = (-1)^{(s-p)(t-p)} \lambda \cdot (T - X)_{k-s+p} \quad (k = s - p + 1, s - p + 2, \dots, s + t - 2p),$$

dove il fattore di proporzionalità λ non è nullo, essendo per la (15) uguale a $\Delta_a(p + 1)$.

Concludendo per le (17), (16) si può enunciare:

TEOREMA VI. — *Se le funzioni algebriche intere F , F' ammettono come M.C.D. una funzione Φ di grado $p + 1$ in x , allora le funzioni aleph Y_i ($i = 1, 2, 3, \dots$) di ordine i delle radici dell'equazione in x $\Phi = 0$ sono date dalle formole:*

$$Y_i = \sum_{k=0}^{k=\min(i, s-p)} (-1)^k V_{i-k} \frac{D_V(k)}{D_V(0)}.$$

TEOREMA VII. — *Se le funzioni algebriche intere F , F' ammettono come M.C.M. una funzione Ψ di grado $s + t - p + 1$ in x , allora*

$$\Psi = \sum_{i=0}^{i=s+t+1-p} \sum_{k=0}^{k=\min(i, t-p)} (-1)^k a_{i-k} \frac{D_a(k)}{D_a(0)} x^{s+t+1-p-i}.$$

Le funzioni aleph Y_i si possono evidentemente scrivere sotto forma di quoziente di due determinanti, dei quali il denominatore è $D_V(0)$, e così pure i coefficienti di Ψ

⁵⁾ Sitzungsberichte der Physikalisch-medicinischen Societät in Erlangen, Heft XXVII (1895), pp. 110-115.

si possono scrivere sotto forma di quoziente di due determinanti, dei quali il denominatore è $D_a(0)$.

Similmente dalle (16'), (17') si ottengono teoremi analoghi a quelli ora enunciati; inoltre, tanto dalle (16), (16') quanto dalle (17), (17') si ottengono subito le funzioni quozienti $F:\Phi$, $F':\Phi$.

§ 4.

Risoluzione del problema generale del M.C.D. e del M.C.M. di più funzioni algebriche intere di una sola variabile.

Posto

$$(18) F_1 = \sum_{i=0}^{i=m_1+1} a(1; i)x^{m_1-i+1}, \quad F_2 = \sum_{i=0}^{i=m_2+1} a(2; i)x^{m_2-i+1}, \quad \dots, \quad F_r = \sum_{i=0}^{i=m_r+1} a(r; i)x^{m_r-i+1},$$

si considerino le r funzioni algebriche intere di una sola variabile x :

$$F_1, \quad F_2, \quad \dots, \quad F_r.$$

Senza togliere nulla alla generalità è lecito supporre

$$a(1; 0) = a(2; 0) = \dots = a(r; 0) = 1;$$

inoltre è utile fare la convenzione di attribuire il valore zero alle $a(h; i)$, per cui i è negativo, oppure maggiore di $m_h + 1$, essendo h uno qualunque degli interi $1, 2, \dots, r$.

Essendo sempre $h = 1, 2, \dots, r$, si designi con $V(h; i)$ ($i = 1, 2, 3, \dots$) la funzione aleph di ordine i delle radici dell'equazione in x $F_h = 0$, e si convenga di porre

$$V(h; 0) = 1, \\ V(h; i) = 0, \text{ se } i \text{ è negativo.}$$

Per la citata formola di P. GORDAN (cfr. il teorema enunciato alla fine del § 5 di \mathfrak{N}) segue:

$$V(h; i) = (-1)^i \begin{vmatrix} a(h; 1) & a(h; 2) & \dots & a(h; i) \\ a(h; 0) & a(h; 1) & \dots & a(h; i-1) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a(h; -i+2) & a(h; -i+3) & \dots & a(h; 1) \end{vmatrix} \quad (i = 1, 2, 3, \dots).$$

Applicando rispettivamente in modo opportuno i teoremi VI, VII, si risolve subito il problema generale del M.C.D. e del M.C.M. delle funzioni intere F_1, F_2, \dots, F_r , cioè si possono ottenere in funzione delle $a(h; i)$, o delle $V(h; i)$, le condizioni necessarie e sufficienti, affinché le F_1, F_2, \dots, F_r prese ad u ad u ($u = 2, 3, \dots, r$) ammettano M.C.D. e M.C.M. di dati gradi.

Essendo h_1, h_2, \dots, h_u una combinazione qualunque di u degli interi $1, 2, \dots, r$ si chiamino:

- 1° $i(h_1, h_2, \dots, h_u) + 1$ il dato grado del M.C.D. delle $F_{h_1}, F_{h_2}, \dots, F_{h_u}$,
- 2° $t(h_1, h_2, \dots, h_u) + 1$ il dato grado del M.C.M. delle $F_{h_1}, F_{h_2}, \dots, F_{h_u}$.

Questi numeri $i(h_1, h_2, \dots, h_u)$ possono essere interi positivi, oppure uguali a

zero, o a -1 ; essi ed i numeri $t(h_1, h_2, \dots, h_u)$ soddisfano ad ovvie disuguaglianze, che per brevità si tralascieranno di scrivere.

È importante invece ricordare le formole fondamentali:

$$(19) \left\{ \begin{array}{l} t(h_1, h_2, \dots, h_u) = \sum_{h'}^{(1)} m_{h'_1} - \sum_{h'}^{(2)} i(h'_1, h'_2) + \dots \\ \dots + (-1)^{u-2} \sum_{h'}^{(u-1)} i(h'_1, h'_2, \dots, h'_{u-1}) + (-1)^{u-1} i(h_1, h_2, \dots, h_u), \end{array} \right.$$

$$(20) \left\{ \begin{array}{l} i(h_1, h_2, \dots, h_u) = \sum_{h'}^{(1)} m_{h'_1} - \sum_{h'}^{(2)} t(h'_1, h'_2) + \dots \\ \dots + (-1)^{u-2} \sum_{h'}^{(u-1)} t(h'_1, h'_2, \dots, h'_{u-1}) + (-1)^{u-1} t(h_1, h_2, \dots, h_u), \end{array} \right.$$

dove $\sum_{h'}^{(v)}$ ($v = 1, 2, \dots, u-1$) significa che la sommatoria è estesa a tutte le combinazioni h'_1, h'_2, \dots, h'_v di v delle h_1, h_2, \dots, h_u .

Quindi per le (19), (20) segue che tra i vari modi di risolvere il problema generale del M.C.D. e del M.C.M. delle funzioni intere F_1, F_2, \dots, F_r sono notevoli:
il metodo del M.C.D., cioè l'applicazione ripetuta del solo teorema VI,
il metodo del M.C.M., cioè l'applicazione ripetuta del solo teorema VII.

Metodo del M.C.D.

Nel definire i seguenti simboli occorre l'ipotesi che nessuna delle $i(h_1, h_2, \dots, h_u)$ sia negativa.

Essendo h_1, h_2 una combinazione qualunque di due degli interi $1, 2, \dots, r$, si chiamino:

1° $\Delta_V(h_1, h_2; k) [k=0, 1, \dots, i(h_1, h_2)+1]$ il determinante di $(m_{h_1}+m_{h_2}-2k+2)^{\text{simo}}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j+1)^{\text{simo}}$ ($j=0, 1, \dots, m_{h_1}+m_{h_2}-2k+1$) sono:

$$V(h_1; j), V(h_1; j-1), \dots, V(h_1; j-m_{h_1}+k), V(h_2; j), V(h_2; j-1), \dots, V(h_2; j-m_{h_2}+k);$$

2° $D_V(h_1, h_2; k) [k=1, 2, \dots, m_{h_1}-i(h_1, h_2)]$ il determinante di $[m_{h_1}+m_{h_2}-2i(h_1, h_2)]^{\text{simo}}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j+1)^{\text{simo}}$ [$j=1, 2, \dots, m_{h_1}+m_{h_2}-2i(h_1, h_2)$] sono:

$$V(h_1, j) - V(h_2, j), \quad V(h_1; j-1), \dots, V(h_1; j-k+1), \\ V(h_1; j-k-1), \dots, V(h_1; j-m_{h_1}+i(h_1, h_2)), \quad V(h_2; j-1), \dots, V(h_2; j-m_{h_2}+i(h_1, h_2));$$

e si convenga di porre

$$D_V(h_1, h_2; 0) = \Delta_V(h_1, h_2; i(h_1, h_2) + 1).$$

Più generalmente, essendo h_1, h_2, \dots, h_u una combinazione qualunque di u degli interi $1, 2, \dots, r$, si chiamino:

1° $\Delta_V(h_1, \dots, h_u; k) [k=0, 1, \dots, i(h_1, \dots, h_u)+1]$ il determinante di $[i(h_1, \dots, h_{u-1})+m_{h_u}-2k+2]^{\text{simo}}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j+1)^{\text{simo}}$ [$j=0, 1, \dots, i(h_1, \dots, h_{u-1})+m_{h_u}-2k+1$] sono:

$$V(h_1, \dots, h_{u-1}; j), \quad V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-1), \dots, V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-i(h_1, \dots, h_{u-1})+k), \\ V(h_u; j), \quad V(h_u; j-1), \dots, V(h_u; j-m_{h_u}+k);$$

2° $D_V(h_1, \dots, h_u; k) [k=1, 2, \dots, i(h_1, \dots, h_{u-1})-i(h_1, \dots, h_u)]$ il determinante di $[i(h_1, \dots, h_{u-1})+m_{h_u}-2i(h_1, \dots, h_u)]^{\text{simo}}$ ordine, nel quale gli

elementi della linea $(j+1)^{\text{sim}} [j=1, 2, \dots, i(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - 2i(h_1, \dots, h_u)]$ sono:

$$V(h_1, \dots, h_{u-1}; j) - V(h_u; j), \quad V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-1), \dots, V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-k+1) \\ V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-k-1), \dots, V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-i(h_1, \dots, h_{u-1}) + i(h_1, \dots, h_u)), \\ V(h_u; j-1), \dots, V(h_u; j-m_{h_u} + i(h_1, \dots, h_u)).$$

Si convenga poi di porre

$$1^\circ \quad D_V(h_1, \dots, h_u; 0) = \Delta_V(h_1, \dots, h_u; i(h_1, \dots, h_u) + 1),$$

$$2^\circ \quad V(h_1, \dots, h_u; j) = \sum_{k=0}^{k=\min\{j, i(h_1, \dots, h_{u-1}) - i(h_1, \dots, h_u)\}} (-1)^k V(h_1, \dots, h_{u-1}; j-k) \frac{D_V(h_1, \dots, h_u; k)}{D_V(h_1, \dots, h_u; 0)}$$

$$(j=0, 1, 2, \dots),$$

$$V(h_1, \dots, h_u; j) = 0, \text{ se } j \text{ è negativo,}$$

attribuendo il valore m_{h_1} al simbolo $i(h_1, \dots, h_{u-1})$, quando $u=2$ ⁶⁾.

Applicando ripetutamente il teorema VI si conclude:

TEOREMA VIII. — *Affinchè le funzioni algebriche intere F_1, F_2, \dots, F_r della sola variabile x siano tali che, essendo h_1, h_2, \dots, h_u ($u=2, 3, \dots, r$) una combinazione qualunque di u degli interi $1, 2, \dots, r$, il M.C.D. di $F_{h_1}, F_{h_2}, \dots, F_{h_u}$ risulti di grado $i(h_1, \dots, h_u) + 1$, occorre e basta che siano nulli tutti i determinanti*

$$(21) \quad \Delta_V(h_1, \dots, h_u; k) \quad [k=0, 1, \dots, i(h_1, \dots, h_u)]$$

e non nulli tutti i determinanti

$$(22) \quad \Delta_V(h_1, \dots, h_u; i(h_1, \dots, h_u) + 1),$$

dove nelle (21), (22) h_1, h_2, \dots, h_u variano in modo da ottenere tutte quelle combinazioni di u degli interi $1, 2, \dots, r$, per cui non sia $i(h_1, \dots, h_u) = -1$.

Inoltre, se non è $i(h_1, \dots, h_u) = -1$, allora le corrispondenti $V(h_1, \dots, h_u; j)$ ($j=1, 2, 3, \dots$) sono le funzioni aleph delle radici dell'equazione ottenuta uguagliando a zero il M.C.D. delle $F_{h_1}, F_{h_2}, \dots, F_{h_u}$.

Metodo del M.C.M.

Nel definire i seguenti simboli occorre l'ipotesi che le $t(h_1, h_2, \dots, h_u)$ siano tali che non risulti

$$t(h_1, \dots, h_u) = t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} + 1,$$

dove qui e nel seguito si fa la convenzione di attribuire il valore m_{h_1} al simbolo $t(h_1, \dots, h_{u-1})$, quando $u=2$.

Essendo h_1, h_2 una combinazione qualunque di due degli interi $1, 2, \dots, r$ si chiamino:

$$1^\circ \quad \Delta_a(h_1, h_2; k) \quad [k=0, 1, \dots, m_{h_1} + m_{h_2} - t(h_1, h_2) + 1] \text{ il determinante}$$

⁶⁾ Nell'applicare le relazioni che servono a calcolare le $V(h_1, \dots, h_u; k)$ sarà in generale utile, per abbreviare i calcoli, disporre le h_1, h_2, \dots, h_u in modo, che risulti

$$i(h_1, \dots, h_{u-1}) \leq i(h'_1, \dots, h'_{u-1}),$$

essendo $h'_1, h'_2, \dots, h'_{u-1}$ una qualunque combinazione delle h_1, h_2, \dots, h_u .

di $(m_{h_1} + m_{h_2} - 2k + 2)^{\text{sim}^o}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j + 1)^{\text{sim}^o}$ ($j = 0, 1, \dots, m_{h_1} + m_{h_2} - 2k + 1$) sono:

$$a(h_1; j), \quad a(h_1; j-1), \dots, a(h_1; j-m_{h_2}+k), \quad a(h_2; j), \quad a(h_2; j-1), \dots, a(h_2; j-m_{h_1}+k);$$

2° $D_a(h_1, h_2; k)$ [$k=1, 2, \dots, t(h_1, h_2)-m_{h_1}$] il deterni. di $[2.t(h_1, h_2)-m_{h_1}-m_{h_2}]^{\text{sim}^o}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j+1)^{\text{sim}^o}$ [$j=1, 2, \dots, 2.t(h_1, h_2)-m_{h_1}-m_{h_2}$] sono:

$$a(h_1; j) - a(h_2; j), \quad a(h_1; j-1), \dots, a(h_1; j-k+1), \quad a(h_1; j-k-1), \dots, \\ a(h_1; j-t(h_1, h_2)+m_{h_1}), \quad a(h_2; j-1), \dots, a(h_2; j-t(h_1, h_2)+m_{h_2});$$

e si convenga di porre:

$$D_a(h_1, h_2; 0) = \Delta_a(h_1, h_2; m_{h_1} + m_{h_2} - t(h_1, h_2) + 1).$$

Più generalmente, essendo h_1, h_2, \dots, h_u una combinazione qualunque di u degli interi $1, 2, \dots, r$, si chiamino:

1° $\Delta_a(h_1, \dots, h_u; k)$ [$k=0, 1, \dots, t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - t(h_1, \dots, h_u) + 1$] il determinante di $[t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - 2k + 2]^{\text{sim}^o}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j+1)^{\text{sim}^o}$ [$j=0, 1, \dots, t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - 2k + 1$] sono:

$$a(h_1, \dots, h_{u-1}; j), \quad a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-1), \dots, a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-m_{h_u}+k), \\ a(h_u; j), \quad a(h_u; j-1), \dots, a(h_u; j-t(h_1, \dots, h_{u-1})+k);$$

2° $D_a(h_1, \dots, h_u; k)$ [$k=1, 2, \dots, t(h_1, \dots, h_u) - t(h_1, \dots, h_{u-1})$] il determinante di $[2.t(h_1, \dots, h_u) - t(h_1, \dots, h_{u-1}) - m_{h_u}]^{\text{sim}^o}$ ordine, nel quale gli elementi della linea $(j+1)^{\text{sim}^o}$ [$j=1, 2, \dots, 2.t(h_1, \dots, h_u) - t(h_1, \dots, h_{u-1}) - m_{h_u}$] sono:

$$a(h_1, \dots, h_{u-1}; j) - a(h_u; j), \quad a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-1), \dots, a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-k+1), \\ a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-k-1), \dots, a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-t(h_1, \dots, h_u) + t(h_1, \dots, h_{u-1})), \\ a(h_u; j-1), \dots, a(h_u; j-t(h_1, \dots, h_u) + m_{h_u}).$$

Si convenga poi di porre:

$$1^\circ D_a(h_1, \dots, h_u; 0) = \Delta_a(h_1, \dots, h_u; t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - t(h_1, \dots, h_u) + 1),$$

$$2^\circ a(h_1, \dots, h_u; j) = \sum_{k=0}^{k=\min\{j, t(h_1, \dots, h_u) - t(h_1, \dots, h_{u-1})\}} (-1)^k a(h_1, \dots, h_{u-1}; j-k) \frac{D_a(h_1, \dots, h_u; k)}{D_a(h_1, \dots, h_u; 0)} \\ [j=0, 1, 2, \dots, t(h_1, \dots, h_u) + 1],$$

$$a(h_1, \dots, h_u; j) = 0, \text{ se } j \text{ è negativo, oppure se } j > t(h_1, \dots, h_u) + 1 \text{ } ^7).$$

Applicando ripetutamente il teorema VII si conclude:

TEOREMA IX. — *Affinchè le funzioni algebriche intere F_1, F_2, \dots, F_r della sola variabile x siano tali che, essendo h_1, h_2, \dots, h_u ($u=2, 3, \dots, r$) una combinazione qualunque di u degli interi $1, 2, \dots, r$, il M.C.M. di $F_{h_1}, F_{h_2}, \dots, F_{h_u}$ risulti di*

7) Rispetto alla disposizione più conveniente delle h_1, \dots, h_u nel calcolo delle $a(h_1, \dots, h_u; j)$ si può fare un'osservazione analoga a quella fatta per il calcolo del $V(h_1, \dots, h_u; j)$ nella nota ⁶).

grado $t(h_1, \dots, h_u) + 1$, occorre e basta che siano nulli tutti i determinanti

$$(23) \quad \Delta_a(h_1, \dots, h_u; k) \quad [k=0, 1, \dots, t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - t(h_1, \dots, h_u)]$$

e non nulli tutti i determinanti

$$(24) \quad \Delta_a(h_1, \dots, h_u; t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} - t(h_1, \dots, h_u) + 1),$$

dove nelle (23), (24) h_1, h_2, \dots, h_u variano in modo da ottenere tutte quelle combinazioni di u degli interi $1, 2, \dots, r$, per cui non sia $t(h_1, \dots, h_u) = t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} + 1$.

Inoltre, se non è $t(h_1, \dots, h_u) = t(h_1, \dots, h_{u-1}) + m_{h_u} + 1$, allora

$$\sum_{j=0}^{j=t(h_1, \dots, h_u)+1} a(h_1, \dots, h_u; j) x^{t(h_1, \dots, h_u)-j+1}$$

è il M.C.M. delle $F_{h_1}, F_{h_2}, \dots, F_{h_u}$ ⁸).

Casi particolari notevoli.

I teoremi generali VIII, IX, diventano più semplici, quando si fanno alcune ipotesi particolari per i numeri $i(h_1, \dots, h_u)$ e $t(h_1, \dots, h_u)$.

Infatti quando si suppone che i numeri $i(h_1, \dots, h_u)$, qualunque sia u e comunque si scelgano le h_1, \dots, h_u , siano tutti uguali tra loro, allora si può modificare il teorema VIII così:

TEOREMA X. — *Affinchè le funzioni algebriche intere F_1, F_2, \dots, F_r della sola variabile x , comunque prese ad u ad u ($u = 2, 3, \dots, r$), ammettano sempre uno stesso M.C.D. di grado $p + 1$, essendo $p \geq 0$, occorre e basta che siano nulli tutti i determinanti*

$$(25) \quad \Delta_V(h_1, h_2; k) \quad (k = 0, 1, \dots, p)$$

e non nulli tutti i determinanti

$$(26) \quad \Delta_V(h_1, h_2; p + 1),$$

dove nelle (25), (26) h_1, h_2 variano in modo da ottenere tutte le combinazioni di due degli interi $1, 2, \dots, r$, ed inoltre che siano soddisfatte le relazioni:

$$V(1, 2; j) = V(1, 3; j) = \dots = V(1, r; j) \quad (j = 1, 2, \dots, p + 1),$$

onde segue:

$$V(1, 2; j) = V(1, 3; j) = \dots = V(1, r; j) = V(2, 3; j) = \dots = V(2, r; j) = \dots = V(r-1, r; j) \quad (j = 1, 2, \dots, p + 1).$$

Le $V(1, 2; j)$ ($j = 1, 2, 3, \dots$) sono le funzioni aleph delle radici dell'equazione ottenuta uguagliando a zero il M.C.D. delle F_1, F_2, \dots, F_r .

Se si suppone invece che i numeri $t(h_1, \dots, h_u)$, qualunque sia u e comunque si scelgano le h_1, \dots, h_u , siano tutti uguali tra loro, allora si può modificare il teorema IX così:

TEOREMA XI. — *Affinchè le funzioni algebriche intere F_1, F_2, \dots, F_r della sola variabile x , comunque prese ad u ad u ($u = 2, 3, \dots, r$), ammettano sempre uno stesso M.C.M. di grado $m + 1$, essendo m non maggiore della somma di due qualunque delle*

⁸) Per convenzione $t(h_1, \dots, h_{u-1}) = m_{h_1}$, se $u = 2$.

m_1, m_2, \dots, m_r , occorre e basta che siano nulli tutti i determinanti

$$(27) \quad \Delta_a(h_1, h_2; k) \quad (k = 0, 1, \dots, m_{h_1} + m_{h_2} - m)$$

e non nulli tutti i determinanti

$$(28) \quad \Delta_a(h_1, h_2; m_{h_1} + m_{h_2} - m + 1),$$

dove nelle (27), (28) h_1, h_2 , variano in modo da ottenere tutte le combinazioni di due degli interi $1, 2, \dots, r$, ed inoltre che siano soddisfatte le relazioni

$$a(1, 2; j) = a(1, 3; j) = \dots = a(1, r; j) \quad (j = 1, 2, \dots, m + 1),$$

onde segue:

$$a(1, 2; j) = a(1, 3; j) = \dots = a(1, r; j) = a(2, 3; j) = \dots = a(2, r; j) = \dots = a(r-1, r; j) \\ (j = 1, 2, \dots, m + 1).$$

La funzione

$$\sum_{j=0}^{j=m+1} a(1, 2; j) x^{m-j+1}$$

è il M.C.M. delle F_1, F_2, \dots, F_r .

Da ultimo è utile osservare che i risultati generali dei teoremi VIII e IX si potrebbero forse semplificare qualora si spingesse ulteriormente, in modo opportuno, la teoria delle funzioni simmetriche caratteristiche.

Torino, 1 agosto 1907.

GIOVANNI Z. GIAMBELLI.